

МЕТОДЫ СИММЕТРИЗАЦИИ В ЗАДАЧЕ HELE-SHAW

© Н.В. ВАСИЛЬЕВА

Донецк, Украина

ABSTRACT. The Hele-Shaw problem has studied in the paper. Estimates of both solutions' support and time of their existence have been obtained with the methods of symmetrized.

Задача о течениях Hele-Shaw — это задача Стефана для эллиптического уравнения [1], которая является математической моделью движения вязкой несжимаемой жидкости в щели между двумя фиксированными пластинами. Поскольку эта задача является нелинейной (нелинейность обусловлена наличием свободной границы), то отыскание явного вида решения не всегда возможно. В некоторых случаях достаточно иметь априорные оценки решений или некоторых функционалов, определенных на решениях.

В данной работе показано, как применение методов симметризации позволяет получать оценки размеров носителя решений и времени их существования. Для каждого $t \in [0, T]$ рассмотрим область $\omega_T = \omega \times (0, T)$, $\omega \subset R^n (n \geq 2)$, пусть $B(t)$ -компактная подобласть ω_T , и функция $p(x, t)$ описывает давление внутри области $d(t) = \omega_T - B(t)$, здесь $d(t)$ -область занятая жидкостью, а $B(t)$ -газом. В модельной постановке основным предположением является то, что скорость движения жидкости пропорциональна антиградиенту давления [2]. В задаче требуется найти функцию $p(x, t)$ и вид свободной границы $\partial B(t)$ по следующим условиям:

$$\Delta p = 0 \quad (x, t) \in d(t),$$

$$p|_{\partial \omega} = 1,$$

$$p|_{\partial B(t)} = 0, \quad v_n|_{\partial B(t)} = -\mu^{-1} \frac{\partial p}{\partial n},$$

где μ — положительная постоянная, n -вектор внутренней единичной нормали к ω_T , v_n -скорость движения точек границы $\partial B(t)$ в направлении нормали, $B(0)$ -заданная область, $\partial B(0)$ - начальное положение неизвестной границы.

Для применения методов симметризации и получения оценок задачу Hele-Shaw удобно рассматривать в слабой постановке: необходимо найти пару функций (p, h) , определенных в ω_T таких, что выполняются следующие условия:

$$\frac{\partial h}{\partial t} - \Delta p = 0, \quad (x, t) \in \omega_T, \tag{1}$$

$$p|_{\sigma_T = \partial \omega \times (0, T)} = 1, \quad h|_{t=0} = h_0,$$

$h \in \alpha(p)$ почти всюду в ω_T , здесь α -строго монотонный график,

$$\alpha(p) = \begin{cases} 1, & p > 0, \\ [0, 1], & p = 0, \\ 0, & p < 0, \end{cases}$$

h_0 является решением следующей задачи:

$$\Delta h_0 = 0, \quad (x, t) \in \varpi \setminus B(0),$$

$$h_0|_{\partial \varpi} = 1, \quad h_0|_{\partial B(0)} = 0$$

и удовлетворяет условиям: $h_0 \in L^\infty(\varpi)$, $p(0) = b(h_0) = \alpha^{-1}(h_0)$ принадлежит к $H^1(\varpi)$, $0 \leq p(0) \leq 1$. Границные и начальные данные таковы, что $0 \leq p \leq 1$ в ϖ_T .

Будем говорить, что (p, h) является слабым решением (1), если $p \in L^\infty(\varpi_T)$, $h \in L^\infty(\varpi_T)$, $h \in \alpha(p)$ почти всюду в ϖ_T , $\iint_{\varpi_T} \left(\frac{\partial \phi}{\partial t} h + \Delta \phi p \right) dx dt = \int_0^T \int_{\partial \varpi} \frac{\partial \phi}{\partial t} ds dt - \int_{\varpi_T} h_0(x) \phi(x, 0) dx$ для каждой пробной функции $\phi \in C^1(\overline{\varpi}_T)$, удовлетворяющей условиям: $\frac{\partial^2 \phi}{\partial x_i \partial x_j} \in C(\overline{\varpi}_T)$, $(i, j = \overline{1, n})$, $\phi = 0$ на $\sigma_T \cup (\varpi \times \{T\})$.

Слабое решение получается как предел классического решения (p_ϵ, h_ϵ) [3] регуляризованной проблемы

$$\begin{aligned} \frac{\partial h_\epsilon}{\partial t} - \Delta p_\epsilon &= 0 \quad (x, t) \in \varpi_T, \\ p_\epsilon|_{\sigma_T} &= 1, h_\epsilon|_{t=0} = h_{0\epsilon}, \end{aligned} \tag{1_\epsilon}$$

$h_\epsilon \in \alpha_\epsilon(p)$ почти всюду ϖ_T , здесь α_ϵ - однозначная гладкая функция, $\alpha'_\epsilon \geq \delta \geq 0$ (δ не зависит от ϵ); $b_\epsilon = \alpha_\epsilon^{-1}$ равномерно сходится к $b = \alpha^{-1}$; $h_{0\epsilon}$ - гладкая функция, $h_{0\epsilon} \rightarrow h_0$ в $L^1(\varpi_T)$, и $p_\epsilon = b_\epsilon(h_{0\epsilon})$ удовлетворяет следующим условиям: $0 \leq p_\epsilon(0) \leq 1$ в ϖ_T , $p_\epsilon(0) = 1$ на σ_T , $\int_{\varpi_T} |\nabla p_\epsilon(0)|^2 dx$ равномерно ограничен по ϵ , при $\epsilon \rightarrow 0$.

Прежде чем перейти к рассмотрению симметризованной проблемы $\tilde{(1)}$ (или $\tilde{(1_\epsilon)}$), введем следующие обозначения: σ_n - объем единичного шара в R^n , $|E|$ - мера Лебега множества E в R^n , $C_A(E)$ - емкость множества E относительно множества A , Ω - открытый шар в R^n с центром в нуле, $|\Omega| = |\varpi|$, $Q = \Omega \times (0, T)$.

Если f - измеримая функция, определенная в ϖ , то обозначим через f_* убывающую перестановку f : $\forall s \in [0, |\varpi|]$, $f_*(s) = \inf\{t \in R, |[f > t]| \leq s\}$, f - это перестановка f , определенная в Ω , убывающая вдоль радиуса; если f определена в ϖ_T , то мы будем рассматривать ее перестановку по пространственным переменным.

С учетом выше сказанного, симметризованная проблема, соответствующая (1), имеет вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial H}{\partial t} - \Delta P &= 0, \quad (s, t) \in Q, \\ P|_{\Sigma_T} &= 1, \quad \Sigma_T = \partial \Omega \times (0, T), \quad H|_{t=0} = \tilde{h}_0, \end{aligned} \tag{1}$$

$H \in \alpha(P)$ почти всюду в Q . Симметризованная проблема $\tilde{(1_\epsilon)}$, соответствующая (1_ϵ) , имеет аналогичный вид.

Используя методы симметризации [4,5], получаем следующие результаты.

ТЕОРЕМА 1. Для классических решений (1_ϵ) и $\tilde{(1_\epsilon)}$ для $\forall(s, t) \in [0, |\varpi|] \times [0, T]$ справедливо неравенство

$$\int_0^s h_{\epsilon*}(\sigma, t) d\sigma \geq \int_0^s H_{\epsilon*}(\sigma, t) d\sigma, \tag{2_\epsilon}$$

для слабых решений (1) и $\tilde{(1)}$ имеет место аналогичное неравенство

$$\int_0^s h_e(\sigma, t) d\sigma \geq \int_0^s H_e(\sigma, t) d\sigma \quad (2)$$

для п.в. $t \in (0, T)$ и всех $s \in [0, |\varpi|]$.

Схема доказательства. Заметим, что достаточно доказать оценку (2 ϵ), т.к. неравенство (2) следует из (2 ϵ) после перехода в нем к пределу по ϵ , как это показано в [4].

Пусть (p_ϵ, h_ϵ) - единственное классическое решение (1 ϵ). По принципу максимума $0 \leq p_\epsilon \leq 1$ всюду в ϖ_T . Тогда при каждом фиксированном $t \in [0, T]$ имеем

$$0 = \int_{\varpi} \left(\frac{\partial h_\epsilon}{\partial t} - \Delta p_\epsilon \right) (1 - \eta - p_\epsilon)_+ dx = \int_{p_\epsilon < 1-\eta} \frac{\partial h_\epsilon}{\partial t} (1 - \eta - p_\epsilon) dx + \\ + \int_{p_\epsilon < 1-\eta} |\nabla p_\epsilon|^2 dx$$

для любого $\eta \in (0, 1)$. Отсюда, дифференцируя по η (см.[5]), получим

$$0 = \int_{p_\epsilon < 1-\eta} \frac{\partial h_\epsilon}{\partial t} dx + \frac{d}{d\eta} \int_{p_\epsilon < 1-\eta} |\nabla p_\epsilon|^2 dx. \quad (3)$$

Пусть $\mu(\eta) = |\{x \in \varpi : p_\epsilon < 1 - \eta\}|$, используя стандартную технику перестановок [6], из (3) получим следующее неравенство:

$$n^2 \sigma^{2/n} \mu(\eta)^{2-2/n} \leq -\mu'(\eta) \int_{p_\epsilon < 1-\eta} \frac{\partial h_\epsilon}{\partial t} dx \text{ для п.в. } \eta \in (0, 1).$$

Пусть $k(s, t) = s - \int_0^t \tilde{h}_\epsilon(\sigma, t) d\sigma$, используя рассуждения аналогичные в [4], можно показать, что $k(s, t)$ является решением следующей проблемы:

$$-\frac{\partial}{\partial s} \left(b_\epsilon \left(\frac{\partial k}{\partial s} \right) \right) + n^{-2} \sigma^{-2/n} s^{-2+2/n} \frac{\partial k}{\partial t} \leq 0 \quad (s, t) \in [0, |\Omega|] \times (0, T),$$

$$\frac{\partial k}{\partial s}(|\varpi|, t) = \alpha_\epsilon(0), \quad k(0, t) = 0,$$

$$k(s, 0) = k_{0\epsilon}(s), \quad k_{0\epsilon}(s) = s - \int_0^s h_{0\epsilon}(\sigma) d\sigma.$$

Функция $K(s, t) = s - \int_0^t \tilde{H}_\epsilon(\sigma, t) d\sigma$ (см.[5]) удовлетворяет условиям:

$$-\frac{\partial}{\partial s} \left(b_\epsilon \left(\frac{\partial K}{\partial s} \right) \right) + n^{-2} \sigma^{-2/n} s^{-2+2/n} \frac{\partial K}{\partial t} = 0 \quad (s, t) \in [0, |\Omega|] \times (0, T),$$

$$\frac{\partial K}{\partial s}(|\varpi|, t) = \alpha_\epsilon(0), \quad K(0, t) = 0,$$

$$K(s, 0) = K_{0\epsilon}(s), \quad K_{0\epsilon}(s) = s - \int_0^s \tilde{h}_{0\epsilon}(\sigma) d\sigma.$$

Аналогично [4] можно показать, что $k(s, t) \leq K(s, t)$ в $(s, t) \in [0, |\Omega|] \times (0, T)$. Откуда и следует оценка (2 ϵ)

Основными результатами работы являются следствия Теоремы 1. В частном случае, когда $s = |\Omega|$, неравенство (2) преобразовывается к виду

$$|B(t)| \leq |B^*(t)|, \quad \forall t \in [0, T].$$

Используя формулу Грина и свойства емкости, получаем из уравнений в (1) и (1) оценку меры области $B(t)$: $2KC_\Omega(B(0)) - \int_\Omega h_{0\epsilon} dx - \int_0^t C^*(t) dt \geq |B(t)|$ для любого

$t \in [0, T]$, $n \geq 3$, здесь $C^*(t)$ - емкость области $B^*(t)$ относительно бесконечности, $|B^*(0)| = |B(0)|$, K - положительная постоянная.

Момент времени t_* , после которого $|B(t)| = 0$, назовем временем "схлопывания". Существует t_1 такое, что $t_* \leq t_1$, где t_1 является решением одного из уравнений

$$KC_\Omega(B(0)) - \frac{\sigma_n}{n} \left[R^n(0) - \{R^2(0) - 2t(n-2)\}^{n/2} \right] = 0, \quad n \geq 3,$$

$$|B^*(t)| = 0, \quad n = 2,$$

здесь $R(0)$ - радиус шара $B^*(0)$. Эти рассуждения позволяют получить следующие результаты.

ТЕОРЕМА 2. Пусть существует решение проблемы (1) для начальной области $B(0)$ и любого $t \in [0, T]$, тогда с учетом введенных выше определений справедливы следующие утверждения:

$$1) |B(t)| \leq |B^*(t)|, \quad t \in [0, T];$$

$$2) KC_\Omega(B(0)) - \frac{\sigma_n}{n} \left[R^n(0) - \{R^2(0) - 2t(n-2)\}^{n/2} \right] \geq |B(t)|, \quad \text{для } n \geq 3;$$

$$4\pi \left[\frac{R^2(0)}{2} \left(\frac{1}{2} + \ln \frac{R}{R(0)} \right) - t \right] \geq |B(t)|, \quad \text{для ограниченной области и } n = 2;$$

$$\pi \{R^2(0) - 2t\} \geq |B(t)|, \quad \text{для неограниченной области и } n = 2;$$

$$3) t^* \leq t_1, \quad \text{где}$$

$$t_1 = \frac{R^2(0) - [R^n(0) - C_\Omega(B(0)) \frac{n}{\sigma_n}]}{2n-4}^{2/n}, \quad n \geq 3;$$

$$t_1 = \frac{R^2(0)}{2} \left(\frac{1}{2} + \ln \frac{R}{R(0)} \right), \quad \text{для ограниченной области и } n = 2;$$

$$t_1 = \pi \frac{R^2(0)}{2}, \quad \text{для ограниченной области и } n = 2,$$

R -радиус шара Ω .

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Базалий Б.В. Доказательство классической разрешимости задачи Hele-Shaw со свободной границей, УМЖ, 11, 50 (1998), 1452-1462.
- [2] J.M. Elliot, J.R. Ockendon Weak and variational methods for moving boundary problem, London, Pitman, (1982).
- [3] Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уральцева Н.Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа, Москва, Наука, (1967).
- [4] Gustafsson B., Mossino J. Isoperimetric inequalities for the Stefan problem, SIAM j. Math. Anal., 5, 20 (1989), 1095-1108.
- [5] Mossino J., Rakotoson J.M. Isoperimetric inequalities in parabolic equations, Ann. Scuola. Norm. Sup. Pisa cl., 4, 13 (1986), 51-73.
- [6] Talenti G. Linear elliptic P.D.E.'S: level sets, rearrangements and a priori estimates of solutions, Boll. Unione. Mat. Ital., 3, B4 (1985), 917-949.

83114, ДОНЕЦК, ул. Розы Люксембург, 74.